



## Unser Smart Robotics Transportroboter

Der MiR100 & MiR200 sind effiziente, benutzerfreundliche mobile Roboter für die Automatisierung Ihrer internen Transport- und Logistikanwendungen. Beide Modelle optimieren Arbeitsvorgänge, setzen Personalressourcen für wichtige Aufgaben frei und ermöglichen durch die Option zur automatischen Kommissionie-

rung eine Produktivitätssteigerung und Kostenreduktion. MiR100 & MiR200 sind hochentwickelte mobile Roboter, die sich innerhalb kürzester Zeit amortisieren.

## Einfache Handhabung

Automatisches Scannen von Fahrbereich und Umgebungen. Import von 3D-Gebäudezeichnungen. Programmierung per WLAN, Tablet oder Smartphone.







logiRACK

logiCON





logiSHELF I FRAME

logiCON I LIFT





**l**ogiSHELF

**l**ogiCARRY





logiHOOK

logiCHARGE



Mit unserem logiCALL lassen sich die MiR´s schnell in die bestehenden Prozesse integrieren Über die programmierbaren WLAN Taster lassen sich Aufträge wie z.B. Rufen oder Senden leicht implementieren

**l**ogiCALL

## Vorteile/Handling

- Hohe Benutzerfreundlichkeit
- Betriebsfähig am ersten Tag
- Schnelle Inbetriebnahme und Integration
- Einfache Bedienung über WLAN Geräte z.B Smartphone, Tablet,..
- Konfigurierbares Dashboard erleichtert die Anpassung der Benutzeroberfläche
- Parametrierung über Webserver
- Standard oder kundenspezifische Aufbauten

# Navigation

- Navigation in Kombination mit "Instant Mapping"
- Weicht dynamischen Hindernissen aus und passt die Route nach Bedarf schnell an
- Einfache Integration durch implementiertes WLAN
- Ansteuerung über REST API möglich

#### Betriebssicherheit

- Manövriert dank eingebauter Laserscanner, 3D-Kamera und Ultraschallsensoren sicher um Hindernisse herum
- Dank "Boogie-Aufhängung" ergibt sich eine bessere Gewichtsverteilung und ein guter Bodenkontakt
- Hohe Betriebssicherheit
- Entspricht ISO/EN 13849

#### Fleet Control

- Software zur Kontrolle mehrerer Roboter. Mit einem Rund-um-die-Uhr-Betrieb mobiler Roboter in Ihrer ganzen Einrichtung gehören Engpässe und Ausfallzeiten der Vergangenheit an
- Die MiR Fleet optimiert Ihren internen Transport indem Sie eine Flotte Roboter bequem über eine zentrale webbasierte Konfiguration handeln können
- Weist Prioritäten zu und vergibt Aufträge an mehrere Roboter
- Koordiniert kritische Bereiche, in denen sich die Wege mehrere Roboter kreuzen
- In Kombination mit dem MiR Charge bewertet das System Batteriebestände und das Ladungsgewicht und optimiert so Betrieb und Aufladung

# logiCHARGE

- Die logiCHARGE lässt sich in Ihrer Einrichtung einfach installieren
- Benötigt nur eine normale Steckdose
- Roboter docken sich bei Bedarf selbsttätig an
- Geringer Platzbedarf



# Technische Daten:

Abmessungen:	MiR100™	MiR200™
Länge	890 mm	890 mm
Breite	580 mm	580 mm
Höhe	352 mm	352 mm
Bodenfreiheit	50 mm	50 mm
Gewicht (ohne Ladung)	67 kg	67 kg
Ladefläche	600 x 800 mm	600 x 800 mm
Farbe:		
RAL	9010	701
Nutzlast:		
Roboternutzlast	100 kg (max. 5% Steigung)	200 kg (max. 5% Steigung)
Anhängelast	300 kg (siehe MiRHook)	500 kg (siehe MiRHook 200)
Geschwindigkeit & Leistu	ngsfaktoren:	
Reichweite	10 Std. oder 20 km	10 Std. oder 15 km
Höchstgeschwindigkeit	vorwärts: 1.5 m/s (5,4 km/h) rückwärts: 0.3 m/s (1 km/h)	vorwärts: 1.1 m/s (4 km/h) rückwärts: 0.3 m/s (1 km/h)
Wendekreis	520 mm (um Robotermitte)	520 mm (um Robotermitte)
Positionierungsgenauigkeit	+/-5 cm zur Position, +/-1 cm zur Andockmarkierung	+/-5 cm zur Position, +/-1 cm zur Andockmarkierung
überwindbare Toleranzen (Lücken+Schweller	n) 20 mm	20 mm
Stromversorgung:		
Batterie	Li-NMC, 24 V, 40 Ah; Ladezeit: 3 Std. (0-80%: 2 Std.)	Li-NMC, 24 V, 40 Ah; Ladezeit: 3 Std. (0-80%: 2 Std.)
Internes Ladegerät	Input: 100-230 V AC, 50-60 Hz Output: 24 V, max 15 A	Input: 100-230 V AC, 50-60 Hz Output: 24 V, max 15 A
Umgebung:		
Umgebungstemperaturbereich	+5°C - 50°C (RF 10-95%)	+5°C - 50°C (RF 10-95%)
Schutzart	IP 20	IP 20
ESD-Tauglichkeit	ja - eingeschränkt	ja
Kommunikation:		
WLAN	Dualband, drahtlos, AC/G/N/B	Dualband, drahtlos, AC/G/N/B
I/Os	USB und Ethernet	USB und Ethernet
Integriertes LAN	Ethernet	Ethernet
Sicherheitssensoren:		
SICK-Laserscanner S300 (vorne/hinten)	Optischer 360°Schutz	Optischer 360°Schutz
3D-Kamera Intel RealSense™	Gegenstanderkennung	Gegenstanderkennung
Ultraschallscanner (4 Stück)	Erkennung transp. Gegenstände	Erkennung transp. Gegenstände
Aufbau:		
Max. Höhe vom Boden	1800 mm	1800 mm
Schwerpunkt	unter 900 mm über dem Boden	unter 900 mm über dem Boden

Escad-Straße 1
D-88630 Pfullendorf
Tel: +49 7552/936-333
info@smart-robotics.de

omart Robotics Austria GmbH Technoparkstraße 4 A-5310 Mondsee Tel. +43 6232 / 90303-5606 nfo@smart-robotics.at www.smart-robotics.at



